

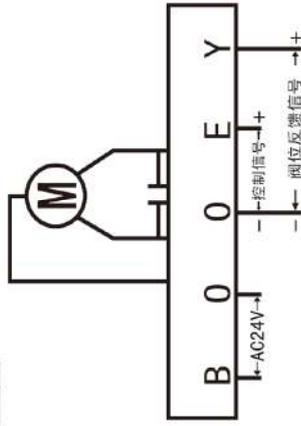


电动调节阀执行器

SND10MU-24-A
SND18MU-24-A
SND30MU-24-A
SND50MU-24-A

标称出力	1000N/1800N/3000N/5000N	阀位反馈信号	DC 0(2)~10V, DC 0(4)~20mA
实际出力	1000N~1200N/1800N~2000N/3000N~3500N	运行方式	直行程调节方式
功率消耗	12VA	工作电压	AC 24V
电机	交流永磁同步电机	电压输入阻抗	>100K
最大行程	42mm	电流输入阻抗	<0.50K
运行速度	3.13s/mm (50Hz)	电压输出负载要求	>1K
环境温度	-10~50℃	电流输出负载要求	<0.5K
相对湿度	≤95%RH(40℃)	上下极限死区范围	≤1.5%~2%
机壳防护等级	IP54/IP42	高低灵敏度	≤1.5%~2%
控制信号	DC 0(2)~10V, DC 0(4)~20mA	产品净重	6.5Kg

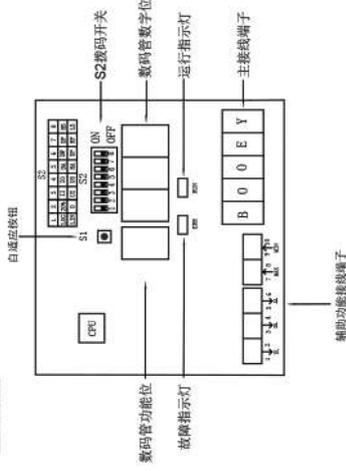
接线图



调试说明

- 将驱动器与阀体的机械连接安装完毕（具体操作见安装说明）。
 - 关闭驱动器电源开关。
 - 将电源及阀位信号线连接完毕（见接线图）
 - 将拨码开关设置到需要的位置（如果需要再次改变拨码开关位置时，需要关闭电源开关，当拨码开关位置设置完成后，再打开驱动器电源开关，设定功能生效）。
 - 打开驱动器电源开关。
 - 自适应：此步骤的目的是使驱动器与阀体进行行程匹配
 - 打开驱动器电源，驱动器自动进入自适应状态。
 - 运行指示灯（RUN）闪烁（频率约为1Hz），驱动器主轴先伸出运行至下极限位置，然后再缩进运行至上极限位置。（此时驱动器将不受控制信号的制约）。
 - 约150秒后指示灯停止闪烁，此时驱动器与阀体的自适应结束，阀体与驱动器的配合调节完成。此时驱动器的运行方向由控制信号控制。
- 注：当驱动器在通电情况下，若需自适应，按下驱动器电路板上的红色按键3S以上，驱动器将进入自适应状态，自适应现象与上述(2)现象相同。

电路板



S2拨码开关设定

S2拨码	功能	设定值功能描述
1	工作曲线设定	ON: 等百分比流量特性 OFF: 非线性流量特性
2	控制/阀位反馈信号起始点设定	ON: 20%: 控制/阀位反馈信号起始点为20% (适用于控制/阀位反馈信号为: DC 4~20mA 或 DC 2~10V) OFF: 0: 控制/阀位反馈信号起始点为0 (适用于控制/阀位反馈信号为: DC 0~20mA 或 DC 0~10V)
3	控制信号类型设定	ON: I: 控制信号为电流型 OFF: V: 控制信号为电压型
4	阀位反馈信号类型设定	ON: I0: 阀位反馈信号为电流型 OFF: V0: 阀位反馈信号为电压型
5	工作模式设定	ON: DA: 控制信号增大时驱动器轴伸出运行, 控制信号减小时驱动器主轴缩进运行 OFF: RA: 控制信号增大时驱动器轴缩进运行, 控制信号减小时驱动器主轴伸出运行
6	断信号模式设定	ON: DP: 当控制信号类型设定为电压型或电流型时, 此时如果信号线被切断, 驱动器内部会自动提供一个最小控制信号。 OFF: UP: 1) 当控制信号类型设定为电压型时, 此时如果信号线被切断, 驱动器内部会自动提供一个最大控制信号。 2) 当控制信号类型设定为电流型时, 此时如果信号线被切断, 驱动器内部会自动提供一个最小控制信号。
7	阀位反馈信号模式设定	ON: DR: 驱动器主轴全部伸出时阀位反馈信号为最大值, 驱动器主轴全部缩进时阀位反馈信号为最小值。 OFF: PR: 驱动器主轴全部缩进时阀位反馈信号为最大值, 驱动器主轴全部伸出时阀位反馈信号为最小值。
8	灵敏度设定	ON: HS: 控制信号高灵敏度≤1.5% OFF: LS: 控制信号低灵敏度≤2%

S2拨码开关设定示例



辅助功能说明

标配功能:

- 运行指示灯 (RUN): 此指示灯为红绿双色灯, 当驱动器主轴缩进运行的时候, 运行指示灯的红灯亮; 当驱动器主轴伸出运行的时候, 运行指示灯的绿灯亮, 当进行自适应操作时, 红绿双色灯同时闪烁 (频率约为1Hz)。
- 故障指示灯 (ERR): 当驱动器出现故障时, 故障指示灯亮;

一数码管: (从左至右四位数码管, 第1位为功能码, 第2、3、4为数字位)

1) 数码管显示及含义:

功能位	含义	数字位	含义
C	数字位显示值为输入信号	0~100之间数值	输入信号值, 其显示值为百分数, 例如输入信号0~10V, 当输入信号为1V时, 此时的显示值为1/10*100=10
F	数字位显示值为反馈信号	0~100之间数值	输入信号值, 其显示值为百分数, 例如输入信号0~10V, 当输入信号为1V时, 此时的显示值为1/10*100=10

2) 数码管数字位, 包括3位数码管, 其最小显示值为0, 最大显示值为100, 显示精度为1。

3) 当驱动器正常运行时, 数码管在C和F之间交替显示, 即输入信号与驱动器反馈信号交替显示。

故障报警功能:

自适应行程不正常故障报警:

● 黄色报警指示灯点亮

● 驱动器运行状态: 当控制信号 > 量程的50%时, 驱动器主轴缩进运行到上极限位置, 当控制信号 < 量程的50%时, 驱动器主轴伸出运行到下极限位置, 阀位反馈信号始终输出总量程的50%~1%。

● 数码管显示: 功能位: 交替显示C与F, 数字位显示: 交替显示当前控制信号值并且阀位反馈信号显示50 (始终显示为50)。

● 不能运行指定位置故障报警:

● 黄色报警指示灯点亮

● 驱动器运行状态: 驱动器停止运行

● 数码管显示: 功能位: 交替显示C与F, 数字位显示: 交替显示当前控制信号C与发生故障时F显示值。

